

I3 - Algorithmique

Durée : 3h

Documents autorisés : **AUCUN** (calculatrice comprise)¹

Remarques :

- Veuillez lire attentivement les questions avant de répondre.
- Le barème donné est un barème indicatif qui pourra évoluer lors de la correction.
- Rendez une copie propre.
- N'utilisez pas de crayon à papier.

1 Question de TD (6 points)

Pour rappel, le type `ListeChaineedEntiers` est défini de la façon suivante :

Type `ListeChaineedEntiers` = $\hat{}$ `NoeudDEntier`

Type `NoeudDEntier` = **Structure**

entier : **Entier**

listeSuivante : `ListeChaineedEntiers`

finstructure

Et nous l'utilisons à l'aide des fonctions et procédures suivantes :

- **fonction** `listeVide ()` : `ListeChaineedEntiers`
 - **fonction** `estVide (uneListe : ListeChaineedEntiers)` : **Booleen**
 - **procédure** `ajouter (E/S uneListe : ListeChaineedEntiers, E element : Entier)`
 - **fonction** `obtenirEntier (uneListe : ListeChaineedEntiers)` : `Entier`
 | **précondition(s)** `non(estVide(uneListe))`
 - **fonction** `obtenirListeSuivante (uneListe : ListeChaineedEntiers)` : `ListeChaineedEntiers`
 | **précondition(s)** `non(estVide(uneListe))`
 - **procédure** `fixerListeSuivante (E/S uneListe : ListeChaineedEntiers, E nelleSuite : ListeChaineedEntiers)`
 | **précondition(s)** `non(estVide(uneListe))`
 - **procédure** `supprimerTete (E/S l : ListeChaineedEntiers)`
 | **précondition(s)** `non estVide(l)`
 - **procédure** `supprimer (E/S uneListe : ListeChaineedEntiers)`
1. Proposez une fonction itérative, `longueur`, qui permet de connaître le nombre d'éléments d'une liste chaînée. Quelles sont les complexités (pire et meilleur des cas) de votre algorithme ? Justifiez.
 2. Proposez la même fonction mais de manière récursive. Votre fonction est-elle récursive terminale ou non-terminale ? Justifiez.
 3. Proposez une procédure récursive qui permet d'insérer dans une liste chaînée l un entier e à une position p (avec $1 \leq p \leq longueur(l) + 1$).

Solution proposée :

Voir TD

1. Sauf les dictionnaires pour les étudiants non francophones

2 Distance de Hamming (6 points)

2.1 Distance de Hamming entre deux mots

La distance de Hamming entre deux mots (chaîne de caractères) de même longueur est égale au nombre de lettres, à la même position, qui diffèrent. Par exemple la distance de Hamming entre “rose” et “ruse” est de 1, alors que la distance de Hamming entre “110110” et “000101” est de 4.

Proposez le corps de la fonction itérative suivante qui permet de calculer la distance de Hamming de deux mots, non vides, que l’on sait de même longueur :

— **fonction** distanceHammingDeuxMots (mot1,mot2 : **Chaîne de caracteres**) : **Naturel**

[précondition(s) $mot1 \neq ""$ et $longueur(mot1) = longueur(mot2)$

Solution proposée :

fonction distanceHammingDeuxMots (mot1,mot2 : **Chaîne de caracteres**) : **Naturel**

Déclaration i,resultat : **Naturel**

debut

resultat \leftarrow 0

pour i \leftarrow 1 à longueur(mot1) **faire**

si iemeCaractere(mot1,i) \neq iemeCaractere(mot2,i) **alors**

resultat \leftarrow resultat+1

fin

finpour

retourner resultat

fin

2.2 Distance de Hamming d’un langage

Un langage est un ensemble de mots. La distance de Hamming d’un langage est égale au minimum des distances de Hamming entre deux mots de ce langage différents deux à deux.

Proposez le corps de la fonction itérative suivante qui permet de calculer la distance de Hamming d’un langage d’au moins 2 mots qui possède uniquement des mots de même longueur et tous différents deux à deux :

— **fonction** distanceHammingLangage (leLangage : **Tableau[1..MAX] de Chaîne de caracteres**, nbMots : **NaturelNonNul**) : **Naturel**

[précondition(s) $nbMots > 1$ et $nbMots \leq MAX$ et

$\forall i, i > 0, i \leq nbMots, longueur(leLangage[i]) = longueur(leLangage[1])$ et

$\forall i, \forall j, i > 0, i \leq nbMots, j > 0, j \leq nbMots, i \neq j, leLangage[i] \neq leLangage[j]$

Solution proposée :

fonction distanceHammingLangage (leLangage : **Tableau[1..MAX] de Chaîne**, nbMots : **NaturelNonNul**) : **Naturel**

[précondition(s) $nbMots > 1$ et $nbMots \leq MAX$ et

$\forall i, i > 0, i \leq nbMots, longueur(leLangage[i]) = longueur(leLangage[1])$ et

$\forall i, \forall j, i > 0, i \leq nbMots, j > 0, j \leq nbMots, i \neq j, leLangage[i] \neq leLangage[j]$

Déclaration i,j,min,temp : **Naturel**

debut

min \leftarrow distanceHammingDeuxMots(leLangage[1],leLangage[2])

pour i \leftarrow 1 à nbMots-1 **faire**

pour j \leftarrow i+1 à nbMots **faire**

temp \leftarrow distanceHammingDeuxMots(leLangage[i],leLangage[j])

si temp < min **alors**

min \leftarrow temp

```

    finsi
  finpour
finpour
retourner min
fin

```

3 Fractal (8 points)

3.1 Point2D (1 point)

Soit le type `Point2D` permettant de représenter des points ou vecteurs mathématiques dans un espace de \mathbb{R}^2 .

Proposez les signatures des procédures ou fonctions permettant :

- de créer un `Point2D` à partir d'une abscisse et d'une ordonnée ;
- d'obtenir l'abscisse d'un `Point2D` ;
- d'obtenir l'ordonnée d'un `Point2D` ;
- de multiplier un `Point2D` par un réel ;
- de calculer la rotation d'un `Point2D` ;
- de calculer la translation d'un `Point2D` ;
- de calculer l'homothétie d'un `Point2D`.

Solution proposée :

- **fonction** `point2D` (`x,y` : **Reel**) : `Point2D`
- **fonction** `abscisse` (`p` : `Point2D`) : **Reel**
- **fonction** `ordonnee` (`p` : `Point2D`) : **Reel**
- **fonction** `multiplication` (`p` : `Point2D`, `a` : **Reel**) : `Point2D`
- **fonction** `rotation` (`c` : `Point2D`, `alpha` : **Reel**, `p` : `Point2D`) : `Point2D`
- **fonction** `translation` (`v` : `Point2D`, `p` : `Point2D`) : `Point2D`
- **fonction** `homothétie` (`c` : `Point2D`, `k` : **Reel**, `p` : `Point2D`) : `Point2D`

3.2 Courbe de Koch

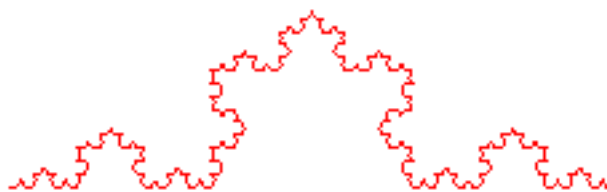


FIGURE 1 – Courbe de Koch de niveau 4

La courbe de Koch est une fractal (un dessin récursif) dont le détail varie en fonction d'un niveau donné n . La figure 1 (issue de <http://www.mathcurve.com/fractals/koch/koch.shtml>) présente la courbe de Koch de niveau 4. En fait, dessiner la courbe de Koch de niveau n entre deux points A et E revient à :

- dessiner le segment de droite $[A, E]$ si $n = 0$
- dessiner 4 courbes de Koch de niveau $n - 1$ entre les points A, B, C, D et E (la première entre A et B , la deuxième entre B et C , la troisième entre C et D , et la dernière entre D et E) telles que (Cf. figure 2) :
 - $\overrightarrow{AB} = \frac{1}{3}\overrightarrow{AE}$,
 - $\overrightarrow{ED} = \frac{1}{3}\overrightarrow{EA}$,
 - les points B, C et D forment un triangle équilatéral.

La figure 3 présente quelques courbes de Koch.

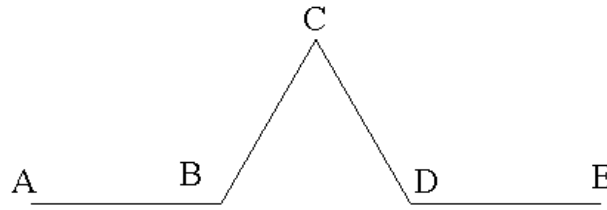


FIGURE 2 – Position des points B,C et D

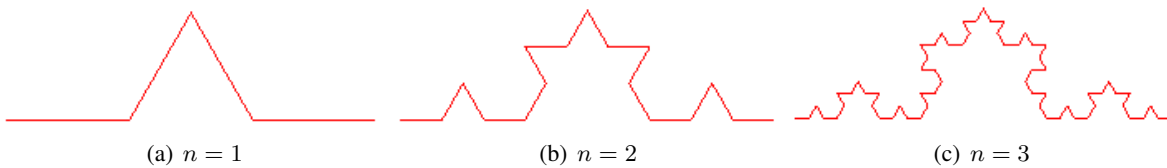


FIGURE 3 – Quelques courbes de Koch

Types

On suppose posséder le type `Graphique`, le type `Couleur` et la procédure suivante qui permet de dessiner un segment de droite de couleur c entre deux points $pt1$ et $pt2$ sur un graphique e :

— **procédure droite** (**E/S** e : `Graphique`, E $pt1, pt2$: `Point2D`, c : `Couleur`)

3.2.1 Analyse (3 points)

1. Quelles sont les opérations mathématiques sur les `Point2D` nécessaires au dessin d'une courbe de Koch ?
2. Donnez l'analyse descendante de l'opération `dessinerCourbeKoch` qui permet de dessiner une courbe de Koch d'une certaine couleur, de niveau n entre deux points sur un graphique.

Solution proposée :

1. Nous avons besoin des fonctions de rotation et d'homothétie
2. L'analyse descendante est :
 - `dessinerCourbeKoch` : `Graphique` \times `Point2D` \times `Point2D` \times **Naturel** \times `Couleur` \rightarrow `Graphique` (récuratif)
 - `calculerPtB` : `Point2D` \times `Point2D` \rightarrow `Point2D`
 - `homothetie` : `Point2D` \times **Reel** \rightarrow `Point2D`
 - `calculerPtD` : `Point2D` \times `Point2D` \rightarrow `Point2D`
 - `homothetie` : `Point2D` \times **Reel** \rightarrow `Point2D`
 - `calculerPtC` : `Point2D` \times `Point2D` \rightarrow `Point2D`
 - `rotation` : `Point2D` \times **Reel** \times `Point2D` \rightarrow `Point2D`
 - `droite` : `Graphique` \times `Point2D` \times `Point2D` \times `Couleur` \rightarrow `Graphique`

3.2.2 Conception préliminaire (1 point))

Donnez les signatures des fonctions et procédures de votre analyse descendante.

Solution proposée :

procédure `dessinerCourbeKoch` (**E/S** e : `Graphique`, E pta,pte : `Point2D`, n : **Naturel**, c : `Couleur`)

[précondition(s)] $pta \neq pte$

fonction `calculerPtB` (E pta, pte : `Point2D`) : `Point2D`

fonction calculerPtD (E pta, pte : Point2D) : Point2D

fonction calculerPtC (E ptb, ptd : Point2D) : Point2D

3.2.3 Conception détaillée (3 points)

Donnez le corps des fonctions ou procédures, exceptées celles identifiées dans la partie 3.1 et la procédure droite.

Solution proposée :

procédure dessinerCourbeKoch (E/S e : Graphique, E pta, pte : Point2D, n : **Naturel**, c : Couleur)

 |précondition(s) pta \neq pte

Déclaration ptb,ptc,ptd : Point2D

debut

si n=0 **alors**

 dessinerDroite(e,pta,pte,c)

sinon

 ptb \leftarrow calculerPtB(pta, pte)

 ptd \leftarrow calculerPtD(pta, pte)

 ptc \leftarrow calculerPtC(ptb, ptd)

 dessinerCourbeKoch(e, pta, ptb, n-1, c)

 dessinerCourbeKoch(e, ptb, ptc, n-1, c)

 dessinerCourbeKoch(e, ptc, ptd, n-1, c)

 dessinerCourbeKoch(e, ptd, pte, n-1, c)

finsi

fin

fonction calculerPtB (E pta, pte : Point2D) : Point2D

debut

retourner homothetie(pta,1/3,pte)

fin

fonction calculerPtD (E pta, pte : Point2D) : Point2D

debut

retourner homothetie(pta,2/3,pte)

fin

fonction calculerPtC (E ptb, ptd : Point2D) : Point2D

debut

retourner rotation(ptb,60,ptd)

fin