

Algorithmique avancée et programmation C
Exercices de TD
3.3.4

N. Delestre

Table des matières

1	Rappels : chaîne de caractères, itérations, conditionnelles	9
1.1	estUnPrefixe	9
1.2	Palindrome	9
1.3	Position d'une sous-chaîne	10
1.4	Racine carrée d'un nombre : recherche par dichotomie	11
2	Rappels : les tableaux	13
2.1	Plus petit élément	13
2.2	Sous-séquences croissantes	13
2.3	Recherche d'un élément en $O(\log(n))$	14
2.4	Lissage de courbe	14
3	Rappels : récursivité	15
3.1	Palindrome	15
3.2	Puissance d'un nombre	15
3.3	Recherche du zéro d'une fonction en $O(n)$	16
3.4	Dessin récursif	16
3.5	Inversion d'un tableau	17
4	Représentation d'un naturel	19
4.1	Analyse	19
4.2	Conception préliminaire	19
4.3	Conception détaillée	19
5	Calculatrice	21
5.1	Analyse	21
5.2	Conception préliminaire	22
5.3	Conception détaillée	22
6	Un peu de géométrie	23
6.1	Le TAD Point2D	23
6.2	Polyligne	24
6.2.1	Analyse	24
6.2.2	Conception préliminaire	25
6.2.3	Conception détaillée	25
6.3	Utilisation d'une polyligne	25
6.3.1	Point à l'intérieur	25
6.3.2	Surface d'une polyligne par la méthode de monté-carlo	26

7	Tri par tas	27
7.1	Qu'est ce qu'un tas ?	27
7.2	Fonction <i>estUnTas</i>	27
7.3	Procédure <i>faireDescendre</i>	27
7.4	Procédure <i>tamiser</i>	28
7.5	Procédure <i>trierParTas</i>	28
8	Sudoku	29
8.1	Conception préliminaire	30
8.2	Conception détaillée	30
8.3	Fonctions métiers	31
9	Liste	33
9.1	SDD ListeChaine	33
9.1.1	Type et signatures de fonction et procédure	33
9.1.2	Utilisation	33
9.2	Conception détaillée d'une liste ordonnée d'entiers à l'aide d'une liste chaînée	34
9.3	Utilisation : Liste ordonnée d'entiers	34
10	Arbre Binaire de Recherche (ABR)	35
10.1	Conception préliminaire et utilisation d'un ABR	35
10.2	Une conception détaillée : ABR	36
11	Arbres AVL	37
12	Graphes	39
12.1	Le labyrinthe	39
12.1.1	Partie publique	39
12.1.2	Partie privée	41
12.2	Algorithme de Dijkstra	41
12.3	Skynet d'après Codingame©	41
12.3.1	Le chemin le plus court	42
12.3.2	Skynet le virus	43
13	Programmation dynamique	45
13.1	L'algorithme de Floyd-Warshall	45
13.2	La distance de Levenshtein	46

Avant propos

Évaluation par attendus d'apprentissages disciplinaires

Depuis l'année universitaire 2018-2019, la validation du cours « Algorithmique avancée et programmation C » utilise une évaluation par attendus d'apprentissages disciplinaires (AAD). Le référentiel des AAD est disponible sur le site Moodle de l'INSA Rouen Normandie : <https://moodle.insa-rouen.fr/course/view.php?id=60§ion=0>.

Les exercices de ce document vous permettent de travailler ces AAD.

Quelque soit l'exercice les AAD suivants sont évalués :

- AN001 : Désigner les choses (identifiant significatif)
- AN002 : Être précis quant aux types de données utilisés
- AN003 : Connaître le rôle de l'analyse
- CP001 : Comprendre le paradigme de programmation impératif
- CP002 : Comprendre le paradigme de programmation structuré
- CP006 : Comprendre le rôle de la conception préliminaire
- CD004 : Écrire des algos avec le pseudo code utilisé à l'INSA
- CD005 : Écrire un pseudo code lisible (indentation, identifiant significatif)
- CD006 : Choisir la bonne itération
- CD007 : Utiliser les bonnes catégories de paramètres effectifs pour un passage de paramètre donnée
- CD009 : Écrire un algorithme qui résout le problème
- CD010 : Connaître le rôle de la conception détaillée

Le tableau ci dessous croise les exercices de ce livret avec les autres compétences :

Croisement AAD - exercices

AAD	Exercices
AN004 : Comprendre et appliquer des consignes algorithmiques sur un exemple	3.4, 7, 12, 13
AN101 : Identifier les entrées et sorties d'un problème	1.3, 2.4, 4, 5
AN102 : Décomposer logiquement un problème	2.4, 4
AN103 : Généraliser un problème	4
AN104 : Savoir si un problème doit être décomposé	2.4
AN201 : Identifier les dépendances d'un TAD	6, 8, 12
AN203 : Savoir si une opération identifiée fait partie du TAD à spécifier	6, 8, 12

AAD	Exercices
AN204 : Formaliser des opérations d'un TAD	6, 12
AN205 : Formaliser les préconditions d'une opération d'un TAD	6, 8
AN206 : Formaliser des axiomes ou savoir définir la sémantique d'une opération d'un TAD	6, 12
AN301 : Lister les collections usuelles	8
CP003 : Choisir entre une fonction et une procédure	1.3, 4, 5, 6, 8, 12
CP004 : Concevoir une signature (préconditions incluses)	1.1, 1.2, 1.3, 2.1, 2.2, 2.3, 3.1, 3.2, 3.3, 3.5, 4, 5, 6, 12
CP005 : Choisir un passage de paramètre (E, S, E/S)	2.2, 5, 6, 12
CD001 : Dissocier les deux rôles du développeur : concepteur et utilisateur	6
CD002 : En tant qu'utilisateur, respecter une signature	1.1, 1.2
CD003 : Utiliser le principe d'encapsulation	6, 8
CD101 : Estimer la taille d'un problème (n)	1.4, 4
CD102 : Calculer une complexité dans le pire et le meilleur des cas	1.4, 4, 7
CD104 : Écrire un algorithme d'une complexité donnée	2.3, 3.2, 3.3
CD201 : Identifier et résoudre le problème des cas non récursifs	3.1, 3.2, 3.3, 3.4, 3.5, 7, 8, 10, 12
CD202 : Identifier et résoudre le problème des cas récursifs	3.1, 3.2, 3.3, 3.4, 3.5, 7, 8, 10, 12
CD203 : Identifier une récursivité terminale et non terminale et ce que cela implique	3.1, 3.2, 3.3, 3.4, 3.5
CD301 : Identifier un problème qui se résout à l'aide d'un algorithme dichotomique	2.3
CD302 : Définir l'espace de recherche d'un algorithme dichotomique	1.4, 2.3
CD303 : Diviser et extraire les bornes de l'espace de recherche d'un algorithme dichotomique (cas discret ou continu)	1.4, 2.3
CD403 : Concevoir et utiliser des arbres (binaires, n-aires)	10
CD501 : Comprendre les algorithmes des différents tris et leurs complexités	7
CD601 : Concevoir des collections à l'aide de SDD	10
CD602 : Comprendre les algorithmes d'insertion et de suppression (naïfs et AVL) dans un arbre binaire de recherche	10
CD701 : Définir la programmation dynamique	13
CD702 : Appliquer la programmation dynamique pour des cas simples	13
CD801 : Concevoir des graphes (matrice d'adjacence, matrice d'incidence, liste d'adjacence)	12

AAD	Exercices
CD804 : Comprendre des algorithmes de recherche du plus court chemin : Dijkstra et A*	12
CD901 : Concevoir un type de données adapté à la situation en terme d'espace mémoire et d'efficacité	9, 10

Pseudo code

Vous écrirez vos algorithmes avec le pseudo code utilisé dans la plupart des cours d'algorithmique de l'INSA Rouen Normandie. Voici la syntaxe des instructions disponibles :

Type de données

Les types de base sont : **Entier**, **Naturel**, **NaturelNonNul**, **Reel**, **ReelPositif**, **ReelPositifNonNul**, **ReelNegatif**, **ReelNegatifNonNul**, **Booleen**, **Caractere**, **Chaine de caracteres**.

On définit un nouveau type de la façon suivante :

Type Identifiant_nouveau_type = Identifiant_type_existant

On déclare un tableau de la façon suivante :

- Tableau à une dimension : **Tableau**[borne_de_début...borne_de_fin] **de** type_des_éléments
- Tableau à deux dimensions : **Tableau**[borne_de_début...borne_de_fin][borne_de_début...borne_de_fin] **de** type_des_éléments
- ...

On définit une structure de la façon suivante :

Type Identifiant = **Structure**

identifiant_attribut_1 : Type_1

...

finstructure

Affectation

Le symbole d'affectation est \leftarrow .

Conditionnelles

Il y a trois instructions conditionnelles :

si condition **alors**

instruction(s)

finsi

si condition **alors**

instruction(s)

sinon

instruction(s)

finsi

cas où identifiant_variable **vaut**

valeur_1:

instruction(s)_1

...

autre :

instruction(s)

fincas

Itérations

L'instruction de base pour les itérations déterministes est le **pour** :

pour identifiant \leftarrow borne_de_début **à** borne_de_fin **faire**

instruction(s)

finpour

On peut itérer sur les éléments d'une liste, d'une liste ordonnée ou d'un ensemble grâce à l'instruction **pour chaque** :

pour chaque élément **de** collection

instruction(s)

finpour

Pour les itérations indéterministes nous avons deux instructions :

tant que condition **faire**

instruction(s)

fintantque

repeter

instruction(s)

jusqu'à ce que condition

Sous-programmes

Les fonctions permettent de calculer un résultat (composé d'une ou plusieurs valeurs) de manière déterministe :

fonction identifiant (paramètre(s)_formel(s)) : Type(s) de retour

| **précondition(s)** expression(s) booléenne(s)

Déclaration variable(s) locale(s)

debut

instruction(s) avec au moins une fois l'instruction **retourner**

fin

Les procédures permettent de créer de nouvelles instructions :

procédure identifiant (paramètre(s)_formel(s)_avec_passage_de_paramètres)

| **précondition(s)** expression(s) booléenne(s)

Déclaration variable(s) locale(s)

debut

instruction(s)

fin

Les passages de paramètre sont : entrée (**E**), sortie (**S**) et entrée/sortie (**E/S**).

Chapitre 1

Rappels : chaîne de caractères, itérations, conditionnelles

Pour certains de ces exercices on considère que l'on possède les fonctions suivantes :

- **fonction** longueur (uneChaine : **Chaîne de caracteres**) : **Naturel**
- **fonction** iemeCaractere (uneChaine : **Chaîne de caracteres**, iemePlace : **Naturel**) : **Caractere**
[précondition(s) $0 < iemePlace$ et $iemePlace \leq longueur(uneChaine)$]

1.1 estUnPrefixe

Attendus d'apprentissages disciplinaires évalués
<ul style="list-style-type: none">— CP004 : Concevoir une signature (préconditions incluses)— CD002 : En tant qu'utilisateur, respecter une signature— CD006 : Choisir la bonne itération

Proposez la fonction `estUnPrefixe` qui permet de savoir si une première chaîne de caractères est préfixe d'une deuxième chaîne de caractères (par exemple « pré » est un préfixe de « prédire » et de « pré »).

1.2 Palindrome

Attendus d'apprentissages disciplinaires évalués
<ul style="list-style-type: none">— CP004 : Concevoir une signature (préconditions incluses)— CD002 : En tant qu'utilisateur, respecter une signature— CD006 : Choisir la bonne itération

Une chaîne de caractères est un palindrome si la lecture de gauche à droite et de droite à gauche est identique. Par exemple “radar”, “été”, “rotor”, etc. La chaîne de caractères vide est considérée comme étant un palindrome

Écrire une fonction qui permet de savoir si une chaîne est un palindrome.

1.3 Position d'une sous-chaîne

Attendus d'apprentissages disciplinaires évalués

- AN101 : Identifier les entrées et sorties d'un problème
- CP003 : Choisir entre une fonction et une procédure
- CP004 : Concevoir une signature (préconditions incluses)

Soit l'analyse descendante présentée par la figure 1.1 qui permet de rechercher la position d'une chaîne de caractères dans une autre chaîne indépendamment de la casse (d'où le suffixe IC à l'opération `positionSousChaineIC`), c'est-à-dire que l'on ne fait pas de distinction entre majuscule et minuscule.

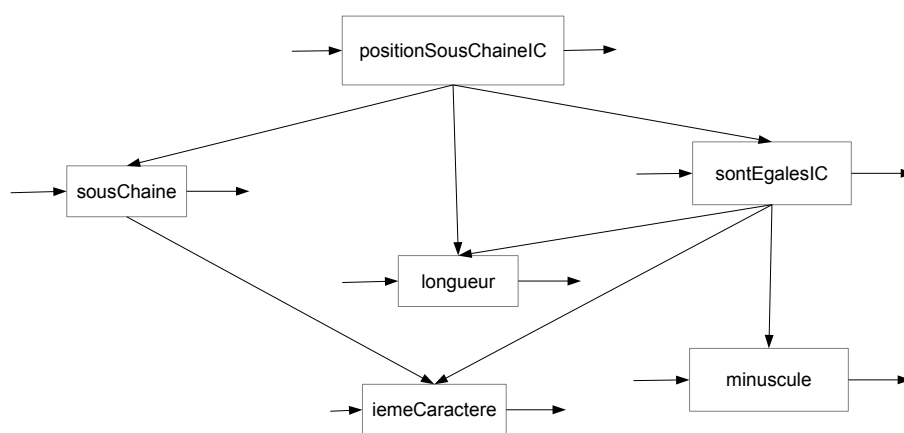


FIGURE 1.1 – Une analyse descendante

Pour résoudre ce problème il faut pouvoir :

- obtenir la longueur d'une chaîne de caractères ;
- obtenir la sous-chaîne d'une chaîne en précisant l'indice de départ de cette sous-chaîne et sa longueur (le premier caractère d'une sous-chaîne à l'indice 1) ;
- savoir si deux chaînes de caractères sont égales indépendamment de la casse.

L'opération `positionSousChaineIC` retournera la première position de la chaîne recherchée dans la chaîne si cette première est présente, 0 sinon.

Par exemple :

- `positionSousChaineIC("AbCdEfGh", "cDE")` retournera la valeur 3 ;
- `positionSousChaineIC("AbCdEfGh", "abc")` retournera la valeur 1 ;
- `positionSousChaineIC("AbCdEfGh", "xyz")` retournera la valeur 0.

1. Complétez l'analyse descendante en précisant les types de données en entrée et en sortie.
2. Donnez les signatures complètes (avec préconditions si nécessaire) des sous-programmes (fonctions ou procédures) correspondant aux opérations de l'analyse descendante.
3. Donnez l'algorithme du sous-programme correspondant à l'opération `positionSousChaineIC` et `sousChaine`

1.4 Racine carrée d'un nombre : recherche par dichotomie

Attendus d'apprentissages disciplinaires évalués

- CD302 : Définir l'espace de recherche d'un algorithme dichotomique
- CD303 : Diviser et extraire les bornes de l'espace de recherche d'un algorithme dichotomique (cas discret ou continu)
- CD101 : Estimer la taille d'un problème (n)
- CD102 : Calculer une complexité dans le pire et le meilleur des cas

L'objectif de cet exercice est de rechercher une valeur approchée de la racine carrée d'un nombre réel positif x ($x \geq 1$) à ϵ près à l'aide d'un algorithme dichotomique.

Pour rappel :

« La dichotomie ("couper en deux" en grec) est, en algorithmique, un processus itératif [...] de recherche où, à chaque étape, on coupe en deux parties (pas forcément égales) un espace de recherche qui devient restreint à l'une de ces deux parties.

On suppose bien sûr qu'il existe un test relativement simple permettant à chaque étape de déterminer l'une des deux parties dans laquelle se trouve une solution. Pour optimiser le nombre d'itérations nécessaires, on s'arrangera pour choisir à chaque étape deux parties sensiblement de la même "taille" (pour un concept de "taille" approprié au problème), le nombre total d'itérations nécessaires à la complétion de l'algorithme étant alors logarithmique en la taille totale du problème initial. » (wikipédia).

1. Définir « l'espace de recherche » pour le problème de la recherche d'une racine carrée.
2. Quelle condition booléenne permet de savoir si il doit y avoir une nouvelle itération ?
3. Quel test va vous permettre de savoir dans laquelle des deux parties se trouve la solution ?
4. Proposez l'algorithme de la fonction suivante (on suppose que x et *epsilon* sont positifs et que x est supérieur ou égal à 1) :
 - **fonction** racineCarree (x, ϵ : **ReelPositif**) : **ReelPositif**
5. Quelle est la complexité de votre algorithme ?

Chapitre 2

Rappels : les tableaux

Dans certains exercices qui vont suivre, le tableau d'entiers t est défini par $[1..MAX]$ et il contient n éléments significatifs ($n \leq MAX$).

2.1 Plus petit élément

Attendus d'apprentissages disciplinaires évalués
— CP004 : Concevoir une signature (préconditions incluses)

Écrire une fonction, `minTableau`, qui à partir d'un tableau d'entiers t non trié de n éléments significatifs retourne le plus petit élément du tableau.

2.2 Sous-séquences croissantes

Attendus d'apprentissages disciplinaires évalués
— CP003 : Choisir entre une fonction et une procédure
— CP004 : Concevoir une signature (préconditions incluses)
— CP005 : Choisir un passage de paramètre (E, S, E/S)
— CD005 : Écrire un pseudo code lisible (indentation, identifiant significatif)

Écrire un sous-programme `sousSequencesCroissantes`, qui à partir d'un tableau d'entiers t de n éléments, fournit le nombre de sous-séquences strictement croissantes de ce tableau, ainsi que les indices de début et de fin de la plus grande sous-séquence. Exemple : t un tableau de 15 éléments : 1, 2, 5, 3, 12, 25, 13, 8, 4, 7, 24, 28, 32, 11, 14. Les séquences strictement croissantes sont : $\langle 1, 2, 5 \rangle$, $\langle 3, 12, 25 \rangle$, $\langle 13 \rangle$, $\langle 8 \rangle$, $\langle 4, 7, 24, 28, 32 \rangle$, $\langle 11, 14 \rangle$. Le nombre de sous-séquences est : 6 et la plus grande sous-séquence est : $\langle 4, 7, 24, 28, 32 \rangle$. Donc dans ce cas les trois valeurs calculées seraient 6, 9 et 13.

2.3 Recherche d'un élément en $O(\log(n))$

Attendus d'apprentissages disciplinaires évalués

- CP004 : Concevoir une signature (préconditions incluses)
- CD104 : Écrire un algorithme d'une complexité donnée
- CD301 : Identifier un problème qui se résout à l'aide d'un algorithme dichotomique
- CD302 : Définir l'espace de recherche d'un algorithme dichotomique
- CD303 : Diviser et extraire les bornes de l'espace de recherche d'un algorithme dichotomique (cas discret ou continu)

Écrire une fonction, `recherche`, qui détermine le plus petit indice d'un élément, (dont on est sûr de l'existence) dans un tableau d'entiers t trié dans l'ordre croissant de n éléments en $O(\log(n))$. Il peut y avoir des doubles (ou plus) dans le tableau.

2.4 Lissage de courbe

Attendus d'apprentissages disciplinaires évalués

- AN101 : Identifier les entrées et sorties d'un problème
- AN102 : Décomposer logiquement un problème
- AN104 : Savoir si un problème doit être décomposé

L'objectif de cet exercice est de développer un « filtre non causal », c'est-à-dire une fonction qui lisse un signal en utilisant une fenêtre glissante pour moyenner les valeurs (Cf. figure 2.1). Pour les premières et dernières valeurs, seules les valeurs dans la fenêtre sont prises en compte.

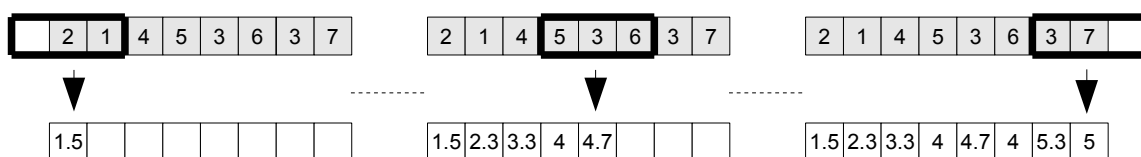


FIGURE 2.1 – Lissage d'un signal avec une fenêtre de taille 3

Soit le type `Signal` :

Type `Signal` = **Structure**

 données : **Tableau**[1..MAX] de **Reel**

 nbDonnées : **Naturel**

finstructure

Après avoir fait une analyse descendante du problème, proposez l'algorithme de la fonction `filtreNonCausal` avec la signature suivante :

- **fonction** `filtreNonCausal` (`signalNonLisse` : **Signal**, `tailleFenetre` : **NaturelNonNul**) : **Signal**
 | **précondition(s)** `impair(tailleFenetre)`

Chapitre 3

Rappels : récursivité

3.1 Palindrome

Attendus d'apprentissages disciplinaires évalués
<ul style="list-style-type: none">— CP004 : Concevoir une signature (préconditions incluses)— CD201 : Identifier et résoudre le problème des cas non récursifs— CD202 : Identifier et résoudre le problème des cas récursifs— CD203 : Identifier une récursivité terminale et non terminale et ce que cela implique

Écrire une fonction qui permet de savoir si une chaîne est un palindrome. Est-ce un algorithme récursif terminal ou non-terminal ?

3.2 Puissance d'un nombre

Attendus d'apprentissages disciplinaires évalués
<ul style="list-style-type: none">— CP004 : Concevoir une signature (préconditions incluses)— CD104 : Écrire un algorithme d'une complexité donnée— CD201 : Identifier et résoudre le problème des cas non récursifs— CD202 : Identifier et résoudre le problème des cas récursifs— CD203 : Identifier une récursivité terminale et non terminale et ce que cela implique

Écrire une fonction récursive, *puissance*, qui élève un réel a à la puissance nb (naturel) en $\Omega(n)$.

3.3 Recherche du zéro d'une fonction en $O(n)$

Attendus d'apprentissages disciplinaires évalués

- CP004 : Concevoir une signature (préconditions incluses)
- CD104 : Écrire un algorithme d'une complexité donnée
- CD201 : Identifier et résoudre le problème des cas non récursifs
- CD202 : Identifier et résoudre le problème des cas récursifs
- CD203 : Identifier une récursivité terminale et non terminale et ce que cela implique

Écrire une fonction récursive, `zeroFonction`, qui calcule le zéro d'une fonction réelle $f(x)$ sur l'intervalle réel $[a, b]$, avec une précision ϵ . La fonction f est strictement monotone sur $[a, b]$.

3.4 Dessin récursif

Attendus d'apprentissages disciplinaires évalués

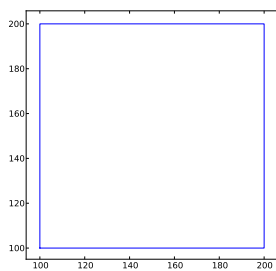
- AN004 : Comprendre et appliquer des consignes algorithmiques sur un exemple
- CD201 : Identifier et résoudre le problème des cas non récursifs
- CD202 : Identifier et résoudre le problème des cas récursifs
- CD203 : Identifier une récursivité terminale et non terminale et ce que cela implique

Supposons que la procédure suivante permette de dessiner un carré sur un graphique (variable de type `Graphique`):

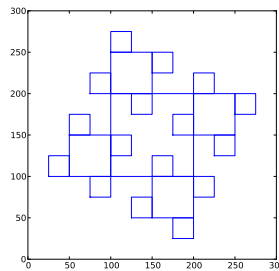
- **procédure** `carré` (**E/S** $g : \text{Graphique}, E\ x, y, cote : \text{Reel}$)

L'objectif est de concevoir une procédure `carres` qui permet de dessiner sur un graphique des dessins récursifs tels que présentés par la figure 3.1. La signature de cette procédure est :

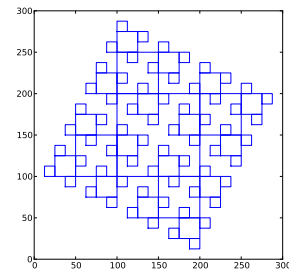
- **procédure** `carres` (**E/S** $g : \text{Graphique}, E\ x, y, cote : \text{Reel}, n : \text{NaturelNonNul}$)



(a) `carres(g, 100, 100, 100, 1)`



(b) `carres(g, 100, 100, 100, 3)`



(c) `carres(g, 100, 100, 100, 4)`

FIGURE 3.1 – Résultats de différents appels de la procédure `carres`

1. Dessinez le résultat de l'exécution de `carres(g, 100, 100, 100, 2)`.
2. Donnez l'algorithme de la procédure `carres`.

NB : Cet exercice est inspiré de <http://www-fourier.ujf-grenoble.fr/~parisse/giac/doc/fr/casrouge/casrouge018.html>.

3.5 Inversion d'un tableau

Attendus d'apprentissages disciplinaires évalués
<ul style="list-style-type: none">— CP004 : Concevoir une signature (préconditions incluses)— CD201 : Identifier et résoudre le problème des cas non récurifs— CD202 : Identifier et résoudre le problème des cas récurifs— CD203 : Identifier une récursivité terminale et non terminale et ce que cela implique

Soit un tableau d'entiers t . Écrire une procédure, `inverserTableau`, qui change de place les éléments de ce tableau de telle façon que le nouveau tableau t soit une sorte de "miroir" de l'ancien.

Exemple : 1 2 4 6 \rightarrow 6 4 2 1

Chapitre 4

Représentation d'un naturel

Attendus d'apprentissages disciplinaires évalués

- AN101 : Identifier les entrées et sorties d'un problème
- AN102 : Décomposer logiquement un problème
- AN103 : Généraliser un problème
- AN104 : Savoir si un problème doit être décomposé
- CP003 : Choisir entre une fonction et une procédure
- CP004 : Concevoir une signature (préconditions incluses)
- CD001 : Dissocier les deux rôles du développeur : concepteur et utilisateur
- CD002 : En tant qu'utilisateur, respecter une signature

L'objectif de cet exercice est de concevoir quatre fonctions permettant de représenter un naturel en chaîne de caractères telles que la première fonction donnera une représentation binaire, la deuxième une représentation octale, la troisième une représentation décimale et la dernière une représentation hexadécimale.

4.1 Analyse

L'analyse de ce problème nous indique que ces quatre fonctions sont des cas particuliers de représentation d'un naturel en chaîne de caractères dans une base donnée. De plus pour construire la chaîne de caractères résultat, il faut être capable de concaténer des caractères représentant des chiffres pour une base donnée.

Proposez l'analyse descendante de ce problème.

4.2 Conception préliminaire

Donnez les signatures des fonctions ou procédures identifiées précédemment.

4.3 Conception détaillée

Donnez les algorithmes de ces fonctions ou procédures

Chapitre 5

Calculatrice

Attendus d'apprentissages disciplinaires évalués

- AN101 : Identifier les entrées et sorties d'un problème
- CP003 : Choisir entre une fonction et une procédure
- CP004 : Concevoir une signature (préconditions incluses)
- CP005 : Choisir un passage de paramètre (E, S, E/S)

L'objectif de cet exercice est d'écrire un sous-programme, `calculer`, qui permet de calculer la valeur d'une expression arithmétique simple (opérande gauche positive, opérateur, opérande droite positive) à partir d'une chaîne de caractères (par exemple "875+47.5"). Ce sous-programme, outre ce résultat, permettra de savoir si la chaîne est réellement une expression arithmétique (Conseil : Créer des procédures/fonctions permettant de reconnaître des opérandes et opérateurs) et si elle est logiquement valide

On considère posséder le type `Opérateur` défini de la façon suivante :

- **Type** `Opérateur` = {Addition, Soustraction, Multiplication, Division}

5.1 Analyse

Remplissez l'analyse descendante présentée par la figure 5.1 sachant que la reconnaissance d'une entité (opérateur, opérande, etc.) dans la chaîne de caractères commence à une certaine position et que la reconnaissance peut échouer.

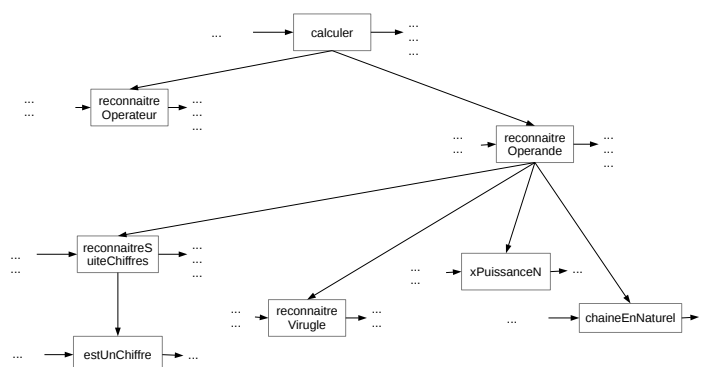


FIGURE 5.1 – Analyse descendante d'une calculatrice simple

5.2 Conception préliminaire

Donnez les signatures des fonctions ou procédures correspondant aux opérations de l'analyse précédente.

5.3 Conception détaillée

Donnez les algorithmes des fonctions et procédures identifiées.

Chapitre 6

Un peu de géométrie

Attendus d'apprentissages disciplinaires évalués

- AN201 : Identifier les dépendances d'un TAD
- AN203 : Savoir si une opération identifiée fait partie du TAD à spécifier
- AN204 : Formaliser des opérations d'un TAD
- AN205 : Formaliser les préconditions d'une opération d'un TAD
- AN206 : Formaliser des axiomes ou savoir définir la sémantique d'une opération d'un TAD
- CP003 : Choisir entre une fonction et une procédure
- CP004 : Concevoir une signature (préconditions incluses)
- CP005 : Choisir un passage de paramètre (E, S, E/S)
- CD003 : Utiliser le principe d'encapsulation

6.1 Le TAD Point2D

Soit le TAD `Point2D` définit de la façon suivante :

Nom: `Point2D`
Utilise: `Reel`
Opérations: `point2D: Reel × Reel → Point2D`
`obtenirX: Point2D → Reel`
`obtenirY: Point2D → Reel`
`distanceEuclidienne: Point2D × Point2D → ReelPositif`
`translater: Point2D × Point2D → Point2D`
`faireRotation: Point2D × Point2D × Reel → Point2D`

1. Analyse : Donnez la partie axiomes pour ce TAD (sauf pour l'opération `faireRotation`)
2. Conception préliminaire : Donnez les signatures des fonctions et procédures des opérations de ce TAD

Remarque(s) :

- Il est important de choisir de bons identifiants pour les paramètres formels. Ici il pourrait y avoir ambiguïté sur l'unité du paramètre formel de l'angle de la rotation.

6.2 Polyligne

« Une ligne polygonale, ou ligne brisée (on utilise aussi parfois polyligne par traduction de l'anglais *poly-line*) est une figure géométrique formée d'une suite de segments, la seconde extrémité de chacun d'entre eux étant la première du suivant.[...] Un polygone est une ligne polygonale fermée. » (Wikipédia)

La figure 6.1 présente deux polygones composées de 5 points.

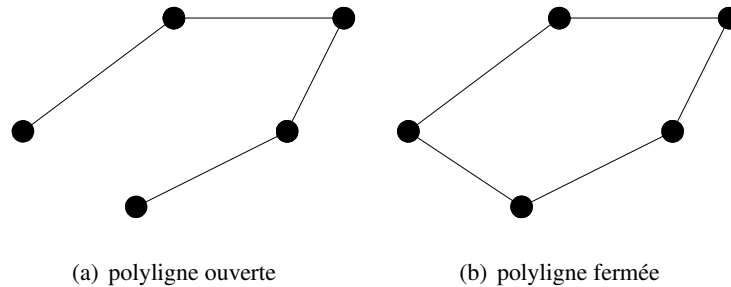


FIGURE 6.1 – Deux polygones

De cette définition nous pouvons faire les constats suivants :

- Tous les points d'une polyligne sont distincts ;
- Une polyligne est constituée d'au moins deux points ;
- On peut obtenir le nombre de points d'une polyligne ;
- Une polyligne est ouverte ou fermée (qu'elle soit ouverte ou fermée ne change pas le nombre de points : dans le cas où elle est fermée, on considère qu'il y a une ligne entre le dernier et le premier point) ;
- On peut insérer, supprimer des points à une polyligne (par exemple la figure 6.2 présente la suppression du troisième point de la polyligne ouverte de la figure 6.1).
- On peut parcourir les points d'une polyligne ;
- On peut effectuer des transformations géométriques (translation, rotation, etc.) ;
- On peut calculer des propriétés d'une polyligne (par exemple sa longueur totale).

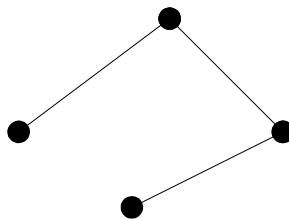


FIGURE 6.2 – Suppression d'un point

6.2.1 Analyse

Proposez le TAD `Polyligne` (sans les parties Axiome et Sémantique) avec les opérations suivantes :

- créer une polyligne ouverte à partir de deux `Point2D` ;

- savoir si une polyligne est fermée ;
- ouvrir une polyligne ;
- fermer une polyligne ;
- connaître le nombre de points d'un polyligne ;
- obtenir le $i^{\text{ème}}$ point d'une polyligne ;
- insérer le $i^{\text{ème}}$ point d'une polyligne ;
- supprimer le $i^{\text{ème}}$ point d'une polyligne (on suppose qu'elle a au moins 3 points) ;
- calculer la longueur d'un polyligne ;
- traduire une polyligne ;
- faire une rotation d'une polyligne.

6.2.2 Conception préliminaire

Proposez la signature des fonctions et procédures pour le type `Polyligne`.

6.2.3 Conception détaillée

On propose de représenter le type `Polyligne` de la façon suivante :

Type `Polyligne` = **Structure**

lesPts : **Tableau**[1..MAX] de `Point2D`

nbPts : **Naturel**

estFermee : **Booleen**

finstructure

Proposez les fonctions et procédures correspondant aux opérations suivantes :

- créer une polyligne ouverte à partir de deux `Point2D` ;
- ouvrir une polyligne ;
- traduire une polyligne.

6.3 Utilisation d'une polyligne

Dans cette partie, nous sommes utilisateur du type `Polyligne` et nous respectons le principe d'encapsulation.

6.3.1 Point à l'intérieur

Nous supposons posséder la fonction suivante qui permet de calculer l'angle orienté en degré formé par les segments $(ptCentre, pt1)$ et $(ptCentre, pt2)$:

- **fonction** `angle (ptCentre, pt1, pt2 : Point2D) : Reel`

 |**précondition(s)** $pt1 \neq ptCentre$ et $pt2 \neq ptCentre$

Il est possible de savoir si un point pt est à l'intérieur ou à l'extérieur d'une polyligne fermée en calculant la somme des angles orientés formés par les segments issus de pt vers les points consécutifs de la polyligne. En effet si cette somme en valeur absolue est égale à 360° alors le point pt est à l'intérieur de la polyligne, sinon il est à l'extérieur.

Par exemple, sur la figure 6.3, on peut savoir algorithmiquement que pt est à l'intérieur de la polyligne car $|\alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3 + \alpha_4 + \alpha_5| = 360$.

Proposez le code de la fonction suivante : `estALInterieur`

fonction `estALinterieur (p : Polyligne, pt : Point2D) : Booleen`

 |**précondition(s)** `estFerme(p)` et `non estSurLaFrontiere(pt,p)`

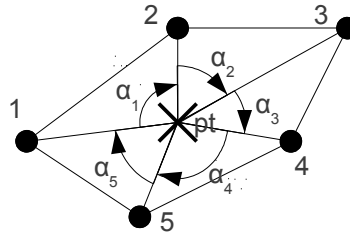


FIGURE 6.3 – Point à l'intérieur d'une polyligne

6.3.2 Surface d'une polyligne par la méthode de monté-carlo

Une des façons d'approximer la surface d'une polyligne est d'utiliser la méthode de Monté-Carlo. Le principe de cette méthode est de « calculer une valeur numérique en utilisant des procédés aléatoires, c'est-à-dire des techniques probabilistes » (Wikipédia). Dans le cas du calcul d'une surface, il suffit de tirer au hasard des points qui sont à l'intérieur du plus petit rectangle contenant la polyligne. La surface S de la polyligne pourra alors être approximée par la formule suivante :

$$S \approx \text{SurfaceDuRectangle} \times \frac{\text{Nb points dans la polyligne}}{\text{Nb points total}}$$

Par exemple, sur la figure 6.4, en supposant que le rectangle fasse 3 cm de hauteur et 4,25 cm de largeur, et qu'il y a 28 points sur 39 qui sont à l'intérieur de la polyligne, sa surface S peut être approximée par :

$$S \approx 3 \times 4,25 \times \frac{28}{39} = 9,39 \text{ cm}^2$$

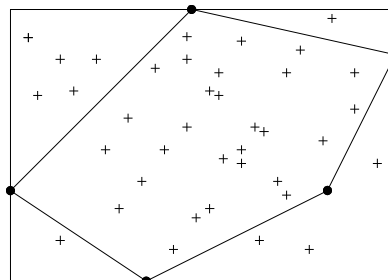


FIGURE 6.4 – Calcul de la surface d'une polyligne par la méthode de Monté-Carlo

On suppose posséder la procédure suivante qui permet d'obtenir un réel aléatoire entre une borne minimum et une borne maximum :

— **procédure** reelAleatoire (**E** borneMin, borneMax : **Reel**, **S** leReel : **Reel**)

1. Proposez l'analyse descendante pour le calcul d'une surface d'une polyligne à l'aide de la méthode de Monté-Carlo.
2. Donnez les signatures des procédures et fonctions de votre analyse descendante.
3. Donnez l'algorithme de l'opération principale (au sommet de votre analyse descendante).

Chapitre 7

Tri par tas

Attendus d'apprentissages disciplinaires évalués

- AN004 : Comprendre et appliquer des consignes algorithmiques sur un exemple
- CD102 : Calculer une complexité dans le pire et le meilleur des cas
- CD201 : Identifier et résoudre le problème des cas non rékursifs
- CD202 : Identifier et résoudre le problème des cas rékursifs
- CD501 : Comprendre les algorithmes des différents tris et leurs complexités

7.1 Qu'est ce qu'un tas ?

Un tas est un arbre binaire particulier : la valeur de chaque noeud est supérieure aux valeurs contenues dans ses sous-arbres et l'arbre est rempli par niveau (de gauche à droite), un nouveau niveau n'étant commencé que lorsque le précédent est complet.

Un tas peut être représenté l'aide d'un tableau t de telle sorte que les fils gauche et droit de $t[i]$ sont respectivement $t[2 * i]$ et $t[2 * i + 1]$.

Dessinez l'arbre binaire représenté par le tableau t suivant :

	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
t	87	77	47	33	40	24	25	18	5	29

7.2 Fonction *estUnTas*

Donnez l'algorithme rékursif de la fonction suivante qui permet de savoir si un tableau t de n éléments significatifs représente un tas à partir de la racine de position i :

- **fonction** *estUnTas* (t : **Tableau**[1..MAX] d'**Entier**, i, n : **Naturel**) : **Booleen**
| **précondition(s)** $i \leq n$

7.3 Procédure *faireDescendre*

À l'issue de l'appel à cette procédure *faireDescendre*, l'arbre (représenté par un tableau) dont la racine est en position i sera un tas. On présuppose que les deux arbres dont les racines sont positionnées en $2i$ et $2i + 1$ sont des tas.

La signature de cette procédure est :

— **procédure** faireDescendre (**E/S** t : **Tableau**[1..MAX] d'**Entier**, $E_{i,n}$: **Naturel**)

1. En supposant que la première valeur du tableau t de la partie 7.1 ne soit pas 87 mais 30. Donnez les valeurs de t après l'appel `faireDescendre(t , 1, 10)`.
2. Proposez l'algorithme de la procédure *faireDescendre*.
3. Donnez la complexité dans le pire des cas de votre algorithme. Justifiez.

7.4 Procédure *tamiser*

L'objectif de cette procédure est de transformer un tableau de n éléments significatifs quelconque en un tas. Pour ce faire on part du milieu du tableau en remontant jusqu'au premier élément du tableau pour qu'à l'issue de chaque itération l'arbre représenté par le tableau dont la racine est à la position i soit un tas.

1. Soit le tableau t suivant :

	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
t	33	77	25	18	40	24	47	87	5	29

Donnez les valeurs de ce tableau à l'issue de chaque itération.

2. Proposez l'algorithme de la procédure *tamiser*.
3. Donnez la complexité dans le pire des cas de votre algorithme. Justifiez.

7.5 Procédure *trierParTas*

Le principe du tri par tas est simple. Après avoir transformé le tableau t composé de n éléments significatifs en un tas, cet algorithme est composé d'itérations i (allant de n jusqu'à 2) qui :

- échange $t[1]$ et $t[i]$;
- s'assure que le tableau de $i - 1$ éléments significatifs soit un tas.

Voici les différentes étapes de cet algorithme une fois que le tableau t de la partie 7.4 ait été transformé en tas (tableau de la partie 7.1) :

1	77	40	47	33	29	24	25	18	5	87
2	47	40	25	33	29	24	5	18	77	87
3	40	33	25	18	29	24	5	47	77	87
4	33	29	25	18	5	24	40	47	77	87
5	29	24	25	18	5	33	40	47	77	87
6	25	24	5	18	29	33	40	47	77	87
7	24	18	5	25	29	33	40	47	77	87
8	18	5	24	25	29	33	40	47	77	87
9	5	18	24	25	29	33	40	47	77	87

1. Dessinez l'analyse descendante *a posteriori* de ce problème.
2. Proposez l'algorithme de la procédure *trierParTas*.
3. Donnez la complexité dans le pire des cas de votre algorithme. Justifiez.

Chapitre 8

Sudoku

Attendus d'apprentissages disciplinaires évalués

- AN201 : Identifier les dépendances d'un TAD
- AN203 : Savoir si une opération identifiée fait partie du TAD à spécifier
- AN205 : Formaliser les préconditions d'une opération d'un TAD
- AN205 : Formaliser les préconditions d'une opération d'un TAD
- AN301 : Lister les collections usuelles
- CP003 : Choisir entre une fonction et une procédure
- CD003 : Utiliser le principe d'encapsulation
- CD201 : Identifier et résoudre le problème des cas non récurifs
- CD202 : Identifier et résoudre le problème des cas récurifs

Le jeu du Sudoku est composé d'une grille carrée de 9 cases de côté. Ce jeu consiste « à compléter toute la grille avec des chiffres allant de 1 à 9. Chaque chiffre ne doit être utilisé qu'une seule fois par ligne, par colonne et par carré de neuf cases »¹.

On suppose que l'on numérote les lignes, les colonnes et les carrés d'une grille de Sudoku de 1 à 9.

La grille présentée par la figure 8.1 présente une grille de Sudoku à compléter.

Soit les TAD Coordonnee et GrilleSudoku suivants :

Nom: Coordonnee

Utilise: Naturel

Opérations: coordonnee: $1..9 \times 1..9 \rightarrow$ Coordonnee
obtenirLigne: Coordonnee $\rightarrow 1..9$
obtenirColonne: Coordonnee $\rightarrow 1..9$
obtenirCarre: Coordonnee $\rightarrow 1..9$

Axiomes: - obtenirColonne(coordonnee(c,l))=c
- obtenirLigne(coordonnee(c,l))=l
- obtenirCarre(c)=3*((obtenirLigne(c)-1) div 3)+((obtenirColonne(c)-1) div 3)+1

Nom: GrilleSudoku

Utilise: Naturel, Coordonnee, **Booleen**

Opérations: grilleSudoku: \rightarrow GrilleSudoku
caseVide: GrilleSudoku \times Coordonnee \rightarrow **Booleen**

1. Définition donnée par le journal le Monde.

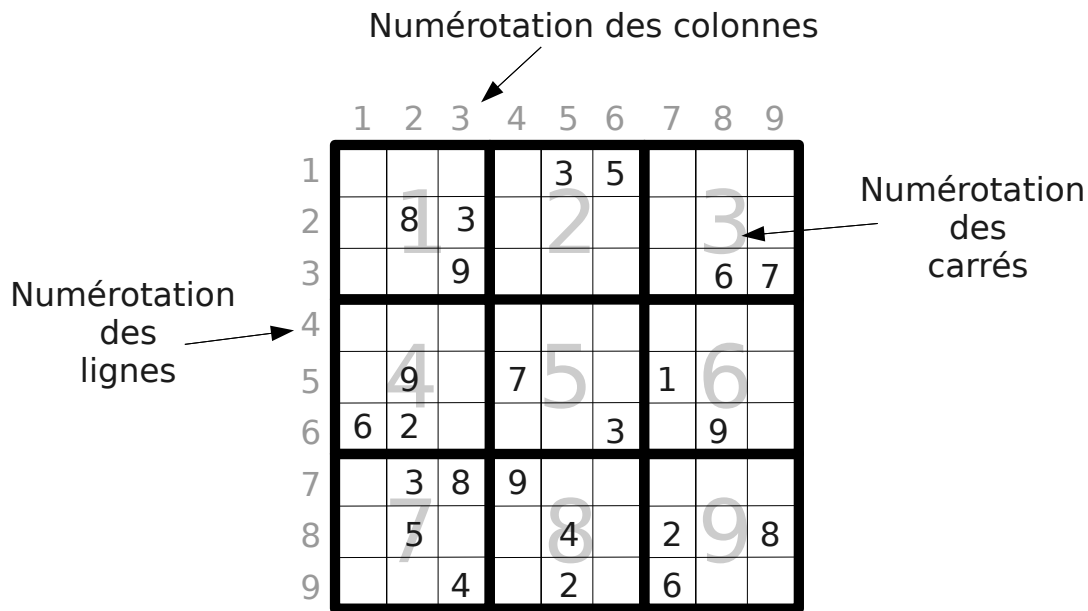


FIGURE 8.1 – Exemple de grille de Sudoku

obtenirChiffre: GrilleSudoku \times Coordonnee \rightarrow 1..9

fixerChiffre: GrilleSudoku \times Coordonnee \times 1..9 \rightarrow GrilleSudoku

viderCase: GrilleSudoku \times Coordonnee \rightarrow GrilleSudoku

Sémantiques: grilleSudoku: permet de créer une grille de Sudoku vide
 caseVide: permet de savoir si une case d'une grille de Sudoku vide
 obtenirChiffre: permet d'obtenir le chiffre d'une case non vide
 fixerChiffre: permet de fixer un chiffre d'une case vide
 viderCase: permet d'enlever le chiffre d'une case non vide

Préconditions: obtenirChiffre(g,c): non caseVide(g,c)
 fixerChiffre(g,c,v): caseVide(g,c)
 viderCase(g,c): non caseVide(g,c)

8.1 Conception préliminaire

Donnez la signature des fonctions et procédures correspondant aux deux TAD précédents.

8.2 Conception détaillée

On se propose de concevoir le TAD Coordonnee de la façon suivante :

Type Coordonnee = **Structure**

ligne : 1..9

colonne : 1..9

finstructure

Donnez les algorithmes des fonctions correspondant aux opérations de ce TAD.

8.3 Fonctions métiers

On se propose d'écrire des fonctions et procédures permettant de vérifier ou d'aider à la résolution manuelle d'une grille de Sudoku.

1. Donnez l'algorithme de la fonction suivante qui permet de savoir si une grille de Sudoku est totalement remplie (sans vérifier sa validité) :

— **fonction** estRemplie (g : GrilleSudoku) : **Booleen**

2. On suppose que l'on possède les fonctions suivantes qui permettent d'obtenir l'ensemble des chiffres déjà fixés d'une colonne, d'une ligne ou d'un carré :

— **fonction** obtenirChiffresDUneLigne (g : GrilleSudoku, ligne : 1..9) : Ensemble< 1..9 >

— **fonction** obtenirChiffresDUneColonne (g : GrilleSudoku, colonne : 1..9) : Ensemble< 1..9 >

— **fonction** obtenirChiffresDUnCarre (g : GrilleSudoku, carre : 1..9) : Ensemble< 1..9 >

Donnez l'algorithme de la fonction suivante qui permet de savoir si on peut mettre un chiffre dans une case vide sans contredire la règle donnée en introduction :

— **fonction** estChiffreValable (g : GrilleSudoku, chiffre : 1..9, case : Coordonnee) : **Booleen**

 |précondition(s) caseVide(g,case)

3. Donnez l'algorithme la fonction suivante qui donne la liste des solutions possibles pour une case vide :

— **fonction** obtenirSolutionsPossibles (g : GrilleSudoku, case : Coordonnee) : Liste< 1..9 >

 |précondition(s) caseVide(g,case)

4. Donnez l'algorithme de la fonction suivante qui cherche la solution d'une grille de sudoku *g* (le booléen indique s'il y a effectivement une solution) :

— **fonction** chercherSolution (g : GrilleSudoku) : GrilleSudoku, **Booleen**

Chapitre 9

Liste

Attendus d'apprentissages disciplinaires évalués

- AN301 : Lister les collections usuelles
- CP003 : Choisir entre une fonction et une procédure
- CP004 : Concevoir une signature (préconditions incluses)
- CP005 : Choisir un passage de paramètre (E, S, E/S)
- CD003 : Utiliser le principe d'encapsulation
- CD201 : Identifier et résoudre le problème des cas non récursifs
- CD202 : Identifier et résoudre le problème des cas récursifs
- CD401 : Concevoir et utiliser des listes chaînées
- CD901 : Concevoir un type de données adapté à la situation en terme d'espace mémoire et d'efficacité

9.1 SDD ListeChaine

9.1.1 Type et signatures de fonction et procédure

Après avoir rappelé le SDD ListeChaine dans le paradigme de la programmation structurée, donnez les signatures des fonctions et procédures permettant de l'utiliser.

9.1.2 Utilisation

1. Écrire une fonction booléenne itérative, `estPresent`, qui permet de savoir si un élément est présent dans une liste chaînée.
2. Écrire une fonction booléenne récursive, `estPresent`, qui permet de savoir si un élément est présent dans une liste chaînée.
3. Écrire une procédure récursive, `concatener`, qui concatène deux listes chaînées.
4. Écrire une procédure récursive, `inverser`, qui permet d'inverser une liste chaînée.
5. Écrire une procédure itérative, `inverser`, qui permet d'inverser une liste chaînée.

9.2 Conception détaillée d'une liste ordonnée d'entiers à l'aide d'une liste chaînée

Cet exercice propose de concevoir le type `ListeOrdonneeDEntiers` (ou `LODE`) avec le SDD `ListeChaine` de l'exercice précédent.

1. Proposez une conception détaillée du type `ListeOrdonneeDEntiers`
2. Ecrire les fonctions/procédures `creationListeOrdonneeDEntiers`, `insérer`, `supprimer` un élément (le premier, et que l'on sait présent), `obtenirIemeElement` à la *i*ème position et `longueur` proposées par ce type

9.3 Utilisation : Liste ordonnée d'entiers

Écrire une fonction, `fusionner`, qui permet de fusionner deux listes ordonnées

Chapitre 10

Arbre Binaire de Recherche (ABR)

Attendus d'apprentissages disciplinaires évalués

- CD201 : Identifier et résoudre le problème des cas non récurifs
- CD202 : Identifier et résoudre le problème des cas récurifs
- CD403 : Concevoir et utiliser des arbres (binaires, n-aires)
- CD601 : Concevoir des collections à l'aide de SDD
- CD602 : Comprendre les algorithmes d'insertion et de suppression (naïfs et AVL) dans un arbre binaire de recherche
- CD901 : Concevoir un type de données adapté à la situation en terme d'espace mémoire et d'efficacité

10.1 Conception préliminaire et utilisation d'un ABR

Pour rappel, le TAD ABR modélisant un Arbre Binaire de Recherche est défini de la façon suivante :

Nom: ABR (ArbreBinaireDeRecherche)

Paramètre: Element

Utilise: **Booleen**

Opérations: aBR: \rightarrow ABR

estVide: $ABR \rightarrow$ **Booleen**

insérer: $ABR \times \text{Element} \rightarrow$ ABR

supprimer: $ABR \times \text{Element} \rightarrow$ ABR

estPresent: $ABR \times \text{Element} \rightarrow$ **Booleen**

obtenirElement: $ABR \rightarrow$ Element

obtenirFilsGauche: $ABR \rightarrow$ ABR

obtenirFilsDroit: $ABR \rightarrow$ ABR

Axiomes:

- estVide(aBR())
- non estVide(insérer(e, a))
- obtenirElement(insérer($e, aBR()$))= e
- obtenirFilsGauche(insérer(e, a))=insérer($e, obtenirFilsGauche(a)$)
et obtenirElement(a)> e
- obtenirFilsDroit(insérer(e, a))=insérer($e, obtenirFilsDroit(a)$)
et obtenirElement(a)< e
- ...

Préconditions: obtenirElement(a): *non(estVide(a))*
obtenirFilsGauche(a): *non(estVide(a))*
obtenirFilsDroit(a): *non(estVide(a))*

1. Donner les signatures des fonctions et procédures d'un ABR.
2. Écrire une procédure récursive, *afficherEnOrdreCroissant*, qui affiche, en ordre croissant, tous les éléments d'un ABR.
3. Écrire une procédure récursive, *afficherEnOrdreDecroissant*, qui affiche, en ordre décroissant, tous les éléments d'un ABR.
4. Écrire une fonction récursive, *hauteur*, qui calcule la hauteur d'un ABR (-1 si l'arbre est vide, 0 s'il n'y a qu'un seul élément).
5. Écrire une fonction récursive, *nbElements*, qui calcule le nombre d'éléments d'un arbre.

10.2 Une conception détaillée : ABR

Nous allons concevoir le type ABR à l'aide du SDD *ArbreBinaire*

1. Rappeler le SDD *ArbreBinaire* (type et signatures des fonctions et procédures)
2. Proposer une implantation du type ABR
3. Expliciter la fonction booléenne : *estPresent*.
4. Expliciter la procédure d'insertion : *insérer*.
5. Expliciter la procédure de suppression : *supprimer*.

Chapitre 11

Arbres AVL

Pour rappel un AVL est un ABR qui conserve l'équilibre entre tous ces fils (à ± 1 près) après les opérations d'insertion et de suppression.

1. Expliciter les procédures de “simple rotation”, `faireSimpleRotationADroite` et `faireSimpleRotationAGauche`, et de “double rotations”, `faireDoubleRotationADroite` et `faireDoubleRotationAGauche`.
2. Montrer que les simples et doubles rotations conservent la propriété d'un ABR (en considérant que l'arbre ne contient pas de doublons).
3. Expliciter la procédure d'équilibrage d'un arbre qui aurait deux sous-arbres équilibrés mais qui pourrait ne pas être équilibré.
4. Expliciter la procédure d'insertion : `insérer`.
5. Expliciter la procédure de suppression : `supprimer`.

Chapitre 12

Graphes

Attendus d'apprentissages disciplinaires évalués

- AN004 : Comprendre et appliquer des consignes algorithmiques sur un exemple
- AN201 : Identifier les dépendances d'un TAD
- AN203 : Savoir si une opération identifiée fait partie du TAD à spécifier
- AN204 : Formaliser des opérations d'un TAD
- AN205 : Formaliser les préconditions d'une opération d'un TAD
- AN206 : Formaliser des axiomes ou savoir définir la sémantique d'une opération d'un TAD
- CP003 : Choisir entre une fonction et une procédure
- CP004 : Concevoir une signature (préconditions incluses)
- CP005 : Choisir un passage de paramètre (E, S, E/S)
- CD201 : Identifier et résoudre le problème des cas non récursifs
- CD202 : Identifier et résoudre le problème des cas récursifs
- CD801 : Concevoir des graphes (matrice d'adjacence, matrice d'incidence, liste d'adjacence)
- CD804 : Comprendre des algorithmes de recherche du plus court chemin : Dijkstra et A*

12.1 Le labyrinthe

L'objectif de cet exercice est d'étudier le problème du labyrinthe, c'est-à-dire créer un algorithme permettant de trouver le chemin qui mène de l'entrée à la sortie (cf. figure 12.1).

12.1.1 Partie publique

Un labyrinthe est composé de cases. On accède à une case à partir d'une case et d'une direction. Les directions possibles sont Nord, Sud, Est et Ouest.

Par exemple, comme le montre la figure 12.2 le labyrinthe précédent peut être considéré comme étant composé de 25 cases. La case numéro 6 est la case d'entrée. La case 20 est la case de sortie. La case 8 est accessible depuis la case 13 avec la direction Nord.

Le TAD labyrinthe

Les opérations disponibles sur un labyrinthe sont les suivantes :

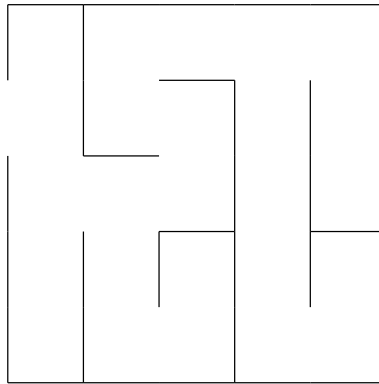


FIGURE 12.1 – Un labyrinthe

1	2	3	4	5
6	7	8	9	10
11	12	13	14	15
16	17	18	19	20
21	22	23	24	25

FIGURE 12.2 – Un labyrinthe composé de cases

- créer un labyrinthe,
- obtenir la case d'entrée,
- savoir si une case est la case de sortie,
- obtenir une liste de directions possibles depuis une case donnée,
- obtenir la case accessible depuis une case avec une direction.

1. Donnez le type `Direction`
2. Donnez le TAD `Labyrinthe`

Algorithme du petit-poucet

Une solution pour trouver la sortie est d'utiliser le principe du petit poucet, c'est-à-dire mettre un caillou sur les cases rencontrées.

Pour ne pas modifier le TAD `Labyrinthe`, plutôt que de marquer une case avec un caillou on peut ajouter une case à un ensemble. Pour vérifier si on a déjà rencontré une case, il suffit alors de vérifier si la case est présente dans l'ensemble.

Proposer le corps de la procédure suivante qui permet de trouver le chemin de sortie (s'il existe) à partir d'une case donnée :

procédure `calculerCheminDeSortie` (**E** 1 : `Labyrinthe`, `caseCourante` : **NaturelNonNul**, **E/S** `casesVisitees` : Ensemble<**NaturelNonNul**>, **S** `permetDAllerJusquALaSortie` : **Booleen**, `lesDirectionsASuivre` : Liste<`Direction`>)

12.1.2 Partie privée

Le graphe

On peut représenter un labyrinthe à l'aide d'un graphe étiqueté et valué. On considère dans ce cas que les valeurs des nœuds du graphe sont les cases du labyrinthe et les arcs étiquetés par les directions.

Dessinez le graphe associé à l'exemple de la figure 12.3.

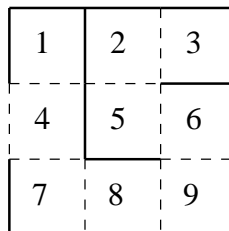


FIGURE 12.3 – Un labyrinthe composé de 9 cases

Représentation du graphe

Proposez la matrice d'adjascence du graphe précédent.

12.2 Algorithme de Dijkstra

En utilisant l'algorithme de Dijkstra, donnez l'arbre recouvrant pour le graphe présenté par la figure 12.4 depuis le sommet 1 qui permet d'obtenir tous les chemins les plus courts depuis ce sommet.

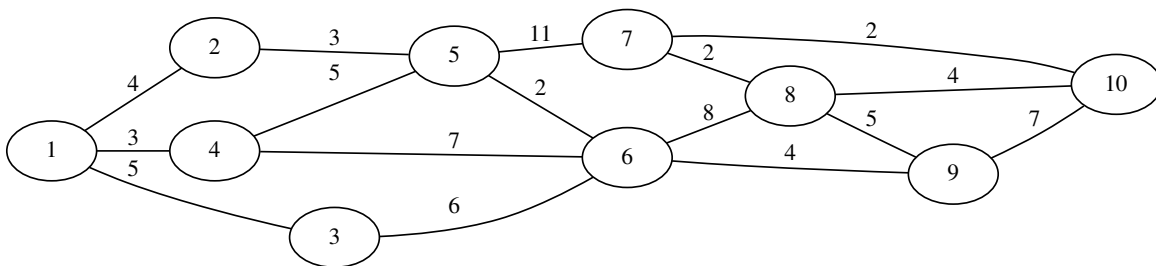


FIGURE 12.4 – Un graphe valué positivement

12.3 Skynet d'après Codingame©

Un arbre recouvrant

Nous avons vu en cours que l'algorithme de Dijkstra permet d'obtenir un arbre a recouvrant depuis un sommet s sur un graphe valué avec des nombres positifs tel que le chemin de a reliant s à tout sommet du graphe est le plus court. Cet algorithme est le suivant :

fonction dijkstra (g : Graphe<Sommet,,**ReelPositif**>, s : Sommet) : Arbre<Sommet>, Dictionnaire<Sommet, **ReelPositif**>

précondition(s) sommetPresent(g,s)

Déclaration arbreRecouvrant : Arbre<Sommet>, cout : Dictionnaire<Sommet,ReelPositif>
 l : Liste<Liste<Sommet>>, c : **ReelPositif**
 sommetDeA, sommetAAjouter : Sommet

debut

```

arbreRecouvrant ← arbreInitial(s)
cout ← dictionnaire()
ajouter(cout,s,0)
l ← arcsEntreArbreEtGraphe(g,arbreRecouvrant)
tant que non estVide(l) faire
  sommetDeA,sommetAAjouter,c ← arcMinimal(g,l,cout)
  ajouter(cout,
    sommetAAjouter,
    obtenirValeur(cout,sommetDeA)+c
  )
  ajouterCommeFils(arbreRecouvrant,sommetDeA,sommetAAjouter)
  l ← arcsEntreArbreEtGraphe(g,arbreRecouvrant)

```

fintantque

retourner arbreRecouvrant, cout

fin

Tel que :

- arbreInitial crée un arbre possédant uniquement le noeud s
- arcsEntreArbreEtGraphe permet d'obtenir la liste des arcs présents dans le graphe G , dont le sommet source est présent dans l'arbre mais pas le sommet destination ;
- arcMinimal permet d'identifier l'arc (sommet source, sommet destination) dont le sommet destination est le plus proche (au sens du dictionnaire de $cout$) des sommets de a ainsi que le coût supplémentaire pour l'atteindre
- ajouterCommeFils permet d'ajouter un sommet dans l'arbre en spécifiant son père.

Signatures

Donnez les signatures des sous-programmes précédents.

Algorithme

Donnez l'algorithme de la fonction `sommetAccessiblesDepuisArbre` (n'oubliez pas de décomposer le problème si besoin).

12.3.1 Le chemin le plus court

Donnez l'algorithme de la fonction suivante qui permet d'obtenir le chemin (une liste de sommets) le plus court permettant d'aller d'un sommet s_1 à un sommet s_2 d'un graphe valué avec des nombres positifs :

- **fonction** cheminPlusCourt (g :Graphe, s1,s2 : Sommet) : Liste<Sommet>

précondition(s) sommetPresent(g,s1) et sommetPresent(g,s2)

12.3.2 Skynet le virus

Le site Web www.codingame.com propose des exercices ludiques de programmation. L'un des exercices, « Skynet le virus » est présenté de la façon suivante :

« Votre virus a créé une *backdoor* sur le réseau Skynet vous permettant d'envoyer de nouvelles instructions au virus en temps réel. Vous décidez de passer à l'attaque active en empêchant Skynet de communiquer sur son propre réseau interne. Le réseau Skynet est divisé en sous-réseaux. Sur chaque sous-réseau un agent Skynet a pour tâche de transmettre de l'information en se déplaçant de noeud en noeud le long de liens et d'atteindre une des passerelles qui mène vers un autre sous-réseau. Votre mission est de reprogrammer le virus pour qu'il coupe les liens dans le but d'empêcher l'agent Skynet de sortir de son sous-réseau et ainsi d'informer le *hub* central de la présence de notre virus. »

Bref, l'agent Skynet (S) est sur un graphe (par exemple celui de la figure 12.5 où les identifiants des sommets ne sont pas indiqués) valué (avec la valeur 1 pour chaque arc) dont certains sommets sont des passerelles (P). Le but du jeu est d'empêcher l'agent skynet d'atteindre une des passerelles en supprimant le moins d'arcs du graphe.

L'algorithme de ce jeu est proposé par la procédure `skynet`. L'agentSkynet parcourt le graphe (grâce à la fonction `seDeplace`) de sommet en sommet à chaque itération. Pour résoudre ce problème, il faut couper un arc du graphe à chaque itération de façon à ce que l'agent Skynet ne puisse pas atteindre l'une des passerelles. De plus il faut faire le moins de coupures possibles (le score est fonction de ce paramètre). Pour cela il suffit de supprimer le premier arc du chemin le plus court entre l'agentSkynet et la plus proche passerelle.

Complétez l'algorithme de la procédure `skynet` (remplacer les ... par une ou plusieurs instructions).

procédure `skynet` (E/S `g` : Graphe<Sommet>, `E` agentSkynet : Sommet, `S` agentSkynetAAtteindPasserelle : Booléen)

Déclaration `passerelles` : Liste<Sommet>
 `s` : Sommet
 ...

debut

`passerelles` ← `sommetsDesPasserelles(g)`

tant que `agentSkynetPeutAtteindreUnePasserelle(g,agentSkynet)` et non `estPresent(passerelles, agentSkynet)` **faire**

...

`supprimerArc(g,agentSkynet,s)`

`agentSkynet` ← `seDeplace(g, agentSkynet)`

fintantque

`agentSkynetAAtteindPasserelle` ← `estPresent(agentSkynet,passerelles)`

fin

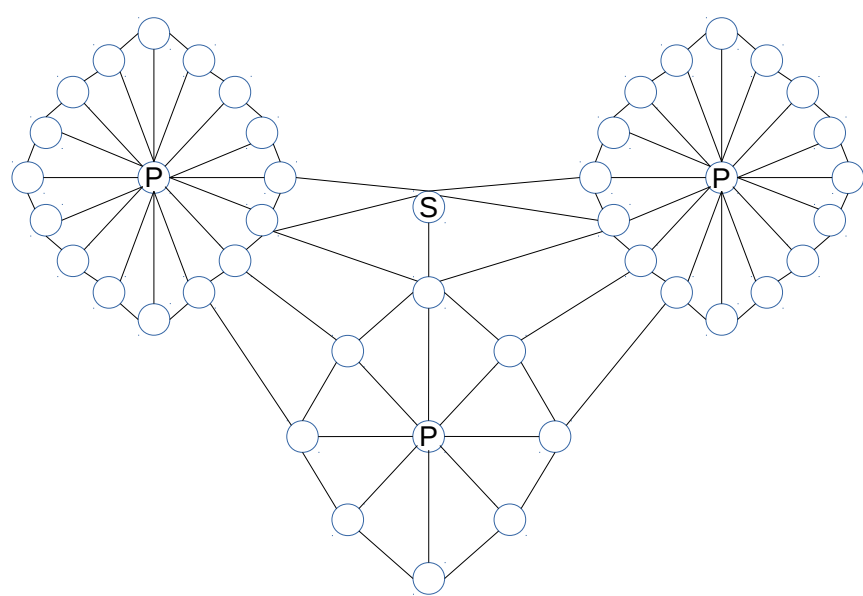


FIGURE 12.5 – Un sous réseau Skynet

Chapitre 13

Programmation dynamique

Attendus d'apprentissages disciplinaires évalués

- AN004 : Comprendre et appliquer des consignes algorithmiques sur un exemple
- CD701 : Définir la programmation dynamique
- CD702 : Appliquer la programmation dynamique pour des cas simples
- CD801 : Concevoir des graphes (matrice d'adjacence, matrice d'incidence, liste d'adjacence)

13.1 L'algorithme de Floyd-Warshall

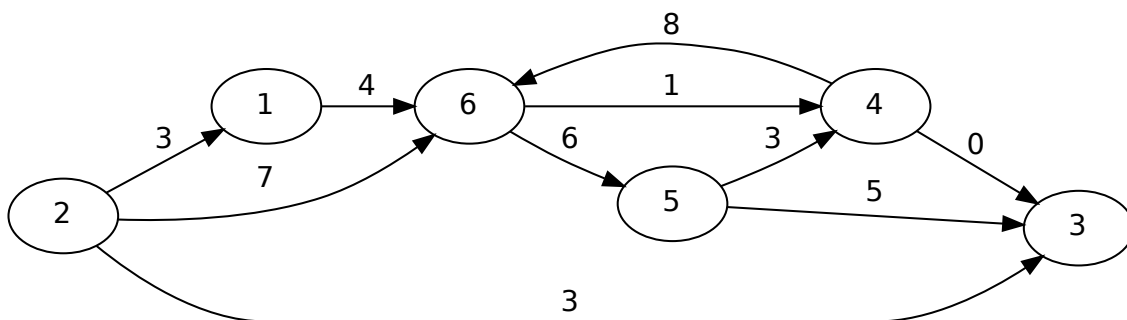


FIGURE 13.1 – Un graphe orienté valué

L'algorithme de Floyd-Warshall est un algorithme qui permet de calculer la longueur du plus court chemin entre tous les nœuds d'un graphe orienté valué positivement.

« L'algorithme repose sur la remarque suivante : si $(a_0, \dots, a_i, \dots, a_p)$ est un plus court chemin de a_0 à a_p , alors (a_0, \dots, a_i) est un plus court chemin de a_0 à a_i , et (a_i, \dots, a_p) un plus court chemin de a_i à a_p . De plus, comme les arêtes sont valuées positivement, tout chemin contenant un cycle est nécessairement plus long que le même chemin sans le cycle, si bien qu'on peut se limiter à la recherche de plus courts chemins passant par des sommets deux à deux distincts.

Floyd montre donc qu'il suffit de calculer la suite de matrices définies par :

$$M_{i,j}^k = \min(M_{i,j}^{k-1}, M_{i,k}^{k-1} + M_{k,j}^{k-1}). \gg^1$$

tel que M^0 est la matrice d'adjacence du graphe avec :

- les nœuds qui sont numérotés de 1 à n (et k varie de 1 à n);
 - $M_{i,i}^0 = 0$;
 - $M_{i,j}^0 = +\infty$ s'il n'existe pas d'arc reliant i à j .
1. Donnez la matrice d'adjacence M^0 du graphe proposé par la figure 13.1 (pour plus de clarté, vous pouvez ne pas noter les $+\infty$).
 2. Donnez les matrices M de Floyd pour k variant de 1 à 6.
 3. À partir de la matrice M^6 donnez la longueur du plus court chemin reliant le nœud 2 au nœud 4.

13.2 La distance de Levenshtein

« La distance de Levenshtein est une distance mathématique donnant une mesure de la similarité entre deux mots. Elle est égale au nombre minimal de lettres qu'il faut supprimer, insérer ou remplacer pour passer d'un mot à l'autre.

On appelle distance de Levenshtein entre deux mots M et P le coût minimal pour aller de M à P en effectuant les opérations élémentaires suivantes :

- substitution d'une lettre de M en une lettre de P ;
- ajout dans M d'une lettre de P ;
- suppression d'une lettre de M .

On associe ainsi à chacune de ces opérations un coût. Le coût est toujours égal à 1, sauf dans le cas d'une substitution de lettres identiques, il vaut alors 0. » (inspiré de Wikipédia).

Pour calculer cette distance on utilise une matrice m de taille $|P| + 1 \times |M| + 1$ (tel $|s|$ représente la longueur d'un mot s) indexée à partir de 0, tel que :

$$m_{0,j} = j, j \in 0..|M|$$

$$m_{i,0} = i, i \in 0..|P|$$

$$m_{i,j} = \min(m_{i,j-1} + 1, m_{i-1,j} + 1, m_{i-1,j-1} + 1_{P_i, M_j}), i \in 0..|P|, j \in 0..|M|$$

tel que $1_{P_i, M_j}$ vaut 0 si $P_i = M_j$ (la i ème lettre de P est égale à la j ème lettre de M), 1 sinon.

La distance de Levenshtein est alors égale à $m_{|P|, |M|}$.

1. Remplissez la matrice suivante pour calculer la distance de Levenshtein entre les deux mots "voiture" et "toile".

$$m = \begin{matrix} & \begin{matrix} \text{ } & \text{v} & \text{o} & \text{i} & \text{t} & \text{u} & \text{r} & \text{e} \end{matrix} \\ \begin{matrix} \text{ } \\ \text{t} \\ \text{o} \\ \text{i} \\ \text{l} \\ \text{e} \end{matrix} & \left(\begin{matrix} & & & & & & & \\ & & & & & & & \\ & & & & & & & \\ & & & & & & & \\ & & & & & & & \\ & & & & & & & \\ & & & & & & & \end{matrix} \right) \end{matrix}$$

2. À quel paradigme de conception appartient cet algorithme ? Justifiez.
3. Donnez l'algorithme de la fonction qui permet de calculer la distance de Levenshtein entre deux mots.

1. <http://www.nimbustier.net/publications/dijkstra/floyd.html>